

Projekt	Temat.	h
1	Wprowadzenie do teorii mechanizmów i manipulatorów. Informacje wstępne i zasady zaliczania. Struktura mechanizmów.	2
2	Struktura mechanizmów: zasady schematyzacji, analiza strukturalna klasyfikacja par kinematycznych, określanie ruchliwości (kartkówka, zadanie projektowe). Wprowadzenie do modelowania w programie SAM.	2
3	Reguły modelowania w SAM, samodzielne tworzenie prostych modeli, symulacja pracy, prezentacja wyników	2
4	Analiza kinematyczna – wyznaczanie prędkości i przyspieszeń – metody wektorowe (kartkówka, zadanie projektowe)	2
5	Analiza kinematyczna – wyznaczanie prędkości i przyspieszeń w programie SAM (zadanie projektowe)	2
6	Manipulatory płaskie – macierzowy opis kinematyki (zadanie projektowe)	2
7	Analiza mechanizmów obiegowych, wyznaczanie przełożeń (kartkówka, zadanie projektowe)	2
8	Modelowanie przekładni obiegowych i mechanizmów dźwigniowo-zębatych w programie SAM (zadanie projektowe)	2
9	Wyznaczanie sił oddziaływania i wielkości równoważących (kartkówka, zadanie projektowe)	2
10	Uzupełnienia i zaliczenia.	2

Warunkiem zaliczenia projektowania jest uzyskanie pozytywnej oceny z:

- *każdego zadania projektowego,*
- *każdej kartkówki.*

Odrabianie zaległości możliwe tylko na konsultacjach lub projekcie zaliczeniowym.

Termin zaliczenia zajęć upływa z końcem semestru (przed sesją) tj.07.06.2020.

LITERATURA PODSTAWOWA

- Gronowicz A.: *Podstawy analizy układów kinematycznych.* Oficyna Wydawnicza PWr., Wrocław 2003;
- Morecki A., Knapczyk J., Kędzior K.: *Teoria mechanizmów i manipulatorów.* WNT 2002;
- Miller S.: *Teoria maszyn i mechanizmów. Analiza układów mechanicznych.* Oficyna Wydawnicza PWr. Wrocław 1996;
- Gronowicz A. i inni: *Teoria maszyn i mechanizmów. Zestaw problemów analizy i projektowania.* Oficyna Wydawnicza PWr. Wrocław 2002

LITERATURA UZUPEŁNIAJĄCA

- Olędzki A.: *Podstawy teorii maszyn i mechanizmów.* WNT 1987;
- Morecki A., Oderfeld J.: *Teoria maszyn i mechanizmów.* PWN 1987;
- Waldron K., Kinzel G.: *Kinematics, Dynamics and Design of Machinery.* John Wiley & Sons, Inc. 1999